

# AxonHook

Une prothèse de main puissante.



Quality for life



## AxonHook

### Une prothèse de main puissante

Mince, compacte, puissante et précise.  
AxonHook est une prothèse de travail performante et robuste,  
qui complète parfaitement la main esthétique Michelangelo.

# Avantages fournis par la pince

De forme idéale et résistante, la pince AxonHook peut être utilisée dans de nombreux domaines. Les utilisateurs peuvent également bénéficier de ses avantages lors d'activités telles que la cuisine, le bricolage, le jardinage ou la manipulation de petits objets. Sa force de préhension élevée permet de porter des objets lourds. En matière de

vitesse de préhension, il propose les meilleures performances. Aucun autre crochet n'est aussi rapide. Grâce au poignet intégré AxonWrist, un seul geste suffit pour remplacer la main Michelangelo par l'AxonHook. Ce poignet flexible permet de réduire autant que possible les mouvements de compensation.



Manipulation de gros objets



Préhension précise de petits objets



Préhension avec un poignet flexible



Préhension puissante

## Saisir

**Fiabilité** – Même avec les petits objets grâce à son revêtement

**Précision** – Grâce aux doigts mobiles du crochet

**Résistance** – Des doigts de crochet robustes en titane pour toutes les activités professionnelles ou de loisirs

**Puissance** – Une force de préhension élevée favorisant l'exécution d'activités exigeantes

## Voir

### Bonne visibilité

Lors de la saisie d'objets grâce à une forme mince

## Remplacer

### Remplacement rapide

de la main Michelangelo par l'AxonHook, ce qui permet un grand nombre d'activités quotidiennes et professionnelles

## Réduire

### Réduction des mouvements de compensation

grâce à la fonctionnalité du poignet flexible et la rotation active

# Systeme Axon-Bus

## Une équipe imbattable

Le système Axon-Bus est un système complet et unique dans son domaine. Il comprend la main Michelangelo, l'AxonHook, la rotation active et, si besoin, l'AxonArm Ergo. À l'instar d'une équipe parfaite, ces composants se complètent les uns les autres.



# Composants

Nom	Domaine spécialisé
Main Michelangelo	<b>Un talent universel et esthétique</b> Parfaite pour une utilisation en milieu professionnel et au quotidien. Aucune autre main ne se rapproche autant de la main humaine que la main Michelangelo.
AxonHook	<b>Un outil de travail précis</b> Plus résistant aux saletés et plus robuste que la main Michelangelo, il complète notre gamme là encore plus de force de préhension sont requises.
AxonRotation/ Rotation passive	<b>Une aide invisible</b> La rotation élargit le rayon du mouvement. Des mouvements et des positions supplémentaires de la main peuvent être exécutés de façon plus naturelle et avec moins d'efforts. Les mouvements de compensation sont réduits.
Un poignet flexible	<b>Une souplesse inédite</b> Prendre appui sur une surface, tenir fermement des objets, saisir des objets placés dans un creux/un renforcement (par ex. une boîte), tous ces mouvements peuvent être exécutés sans problème avec ce poignet.



Main Michelangelo  
8E500=\*



Rotation active  
AxonRotation 9S503



AxonArm Ergo/Hybrid  
12K500=\*/12K501=\*



AxonHook  
8E600=\*

# Force et vitesse de préhension

## L'avis de la science

La force et la vitesse de préhension sont bien plus importantes que tous les chiffres.

La science a maintenant prouvé ce qu'Ottobock observe depuis longtemps. Une prothèse doit réagir rapidement et avec puissance pour être adaptée à la vie quotidienne. Les activités qui requièrent une force de préhension élevée et une faible vitesse de préhension sont très fréquentes dans la vie quotidienne (par ex. ouvrir des portes ou des bouchons à vis). La rapidité est tout aussi cruciale. En effet, il existe un grand nombre de mouvements qui ont besoin d'une vitesse de préhension importante (par ex. faire des gestes).

Lorsque la main humaine effectue une préhension précise, elle peut atteindre une force de préhension moyenne allant jusqu'à 95,6 N [1]. D'après Heckathorne [2], une force de préhension de 65 N est nécessaire pour exécuter les activités du quotidien. Vinet et al. recommande une force de préhension minimum de 45 N pour que l'utilisation de la prothèse soit pratique [3].

**Nous pouvons ainsi vous assurer que vous avez fait le bon choix. Seul le système Axon-Bus est assez rapide et puissant pour permettre à son utilisateur de faire un usage judicieux de sa prothèse au quotidien.**

---

[1] Weir R.F.: Design of artificial arms and hands for prosthetic applications. In: Kutz M., editor. Standard handbook of biomedical engineering and design. New York (NY): McGraw-Hill; 2003. p. 32.1–32.59.

[2] Heckathorne C.W.: Upper-limb prosthetics: Components for adult externally powered systems. In: Bowker J.H. (ed.), Atlas of limb prosthetics: Surgical, prosthetic, and rehabilitation principles. St. Louis (MO): Mosby Year Book; 1992.

[3] Vinet R., Lozac'h Y., Beaudry N., Drouin G.: Design methodology for a multifunctional hand prosthesis. J Rehabil Res Dev. 1995; 32(4):316–24.

---

# Caractéristiques techniques des AxonHook

- Enveloppe en polyuréthane
- Poignet flexible avec un ressort
- Ouverture d'urgence électrique
- Résistant aux projections d'eau (IP33)
- Forme mince et moderne

<b>Force de préhension</b> (au niveau des pointes du crochet)	110 N ± 15 N
<b>Hauteur</b>	130 mm (La même que celle de la main Michelangelo.)
<b>Poids</b>	400 g
<b>Largeur d'ouverture</b>	180 mm



Fabricant Otto Bock Healthcare.  
Dispositif médical de classe I pris en charge par les organismes d'assurance maladie sous la référence 2759611.  
Lire attentivement la notice d'utilisation.

Otto Bock France  
4 rue de la Réunion - CS 90011  
91978 Courtaboeuf Cedex · France  
T +33 1 69188830 · F +33 1 69071802  
information@ottobock.fr · www.ottobock.fr